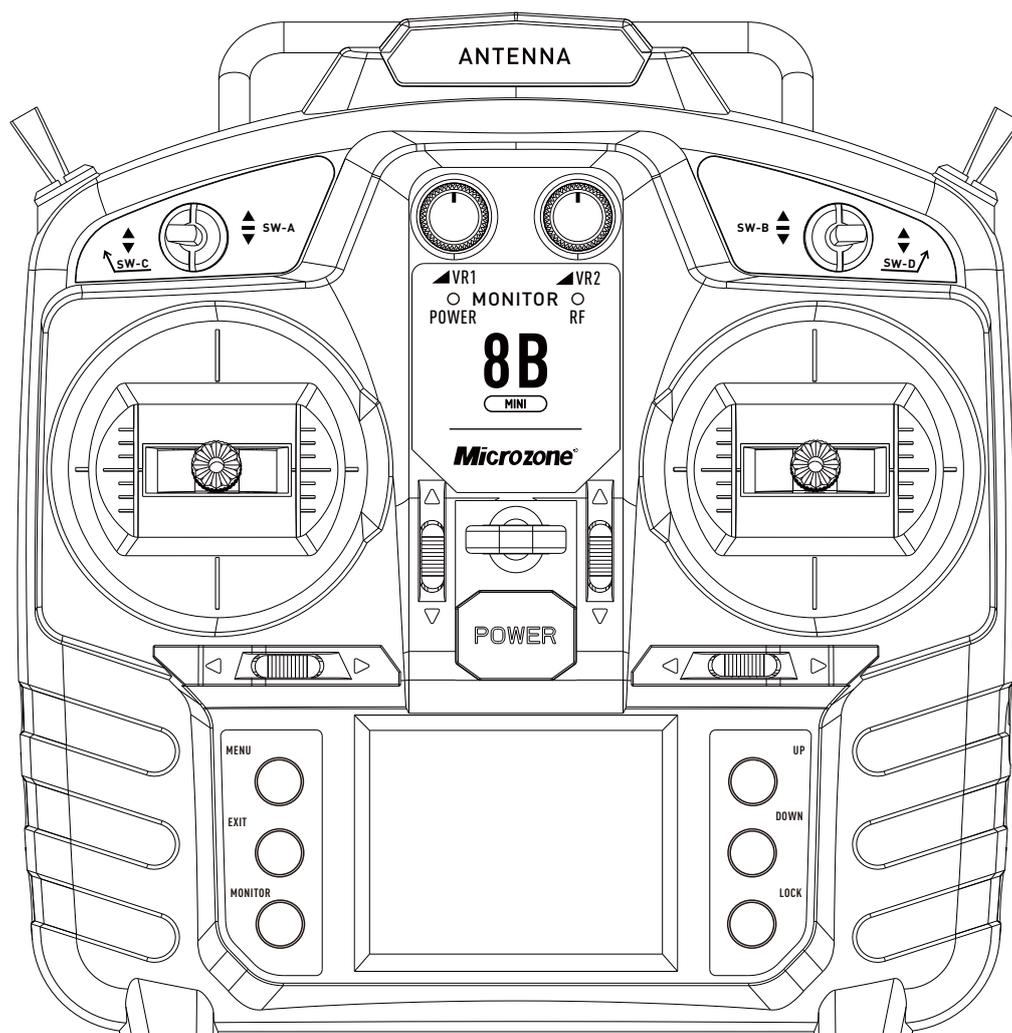


8B-MINI

版本号:1.0.6



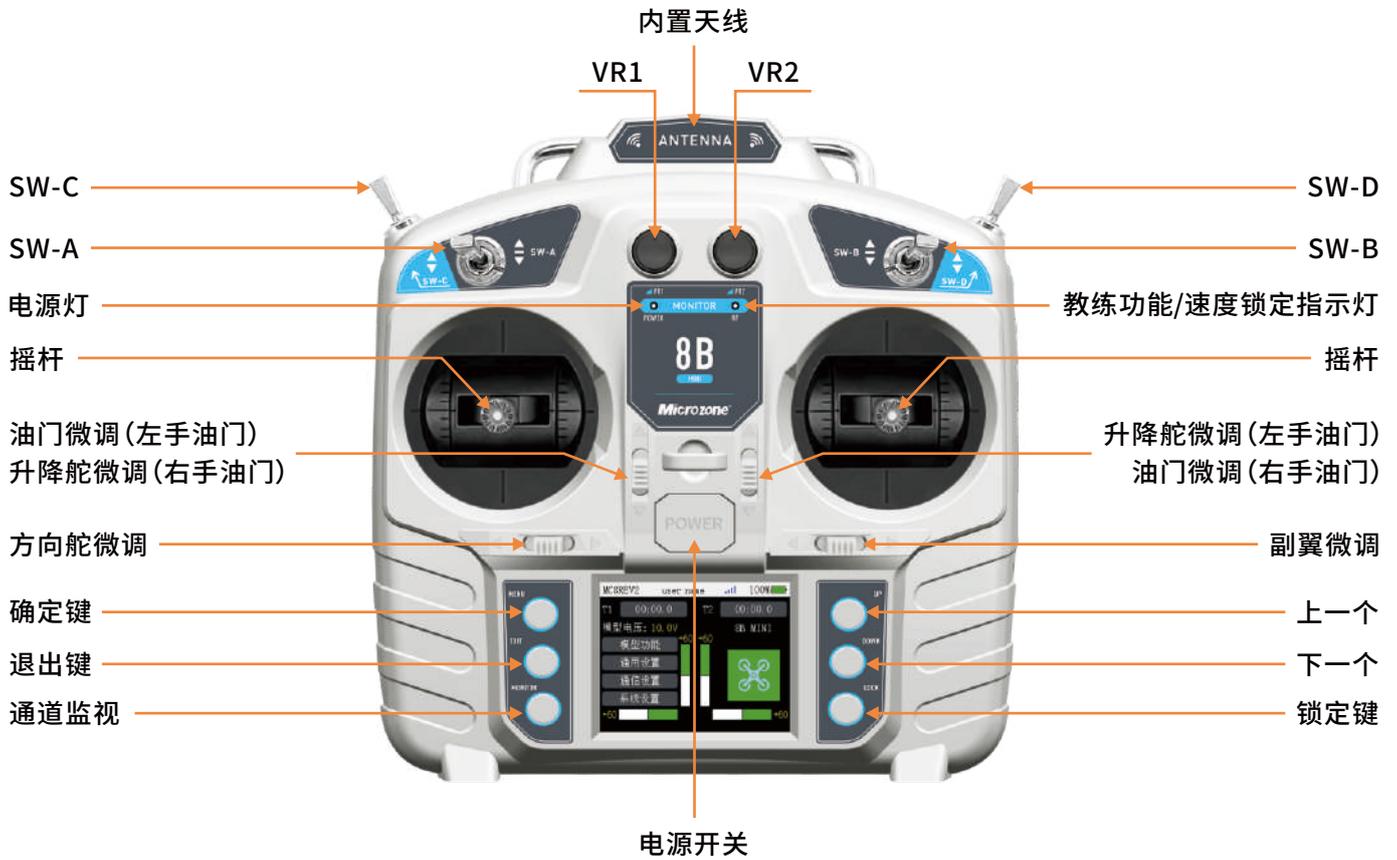
产品说明书

使用前请阅读说明书

目录

01、遥控器介绍.....	03
02、标配接收机介绍.....	04
03、遥控器参数.....	05
04、标配接收机参数.....	06
05、供电.....	07
06、初次使用.....	08
07、对频.....	08
08、低电量报警.....	08
09、安全关机建议.....	08
10、微调开关.....	09
11、开机页面.....	10
12、主页面.....	10
13、通道监视.....	10
14、按键锁定.....	11
15、快捷菜单.....	11
16、模型功能.....	12
17、通道开关.....	12
18、舵机反向.....	13
19、行程控制.....	13
20、辅助微调.....	14
21、舵量曲线.....	14
22、油门锁定.....	14
23、三角翼混控.....	15
24、V尾混控.....	15
25、自定义混控.....	15
26、姿态设置.....	16
27、速度锁定.....	16
28、响应速度.....	16
29、混控设置.....	17
30、通用设置.....	17
31、模型选择.....	17
32、机型选择.....	17
33、模型名称.....	18
34、模型重置.....	18
35、设置摇杆模式.....	19
36、摇杆校准.....	20
37、计时器.....	21
38、通信设置.....	21
39、接收机选择.....	21
40、失控保护.....	22
41、回传报警.....	22
42、系统设置.....	23
43、音量.....	23
44、自动关机.....	23
45、说明书下载.....	23
46、语言.....	23
47、用户名.....	23
48、系统重置.....	23
49、标配清单.....	24
50、注意事项.....	24

遥控器介绍

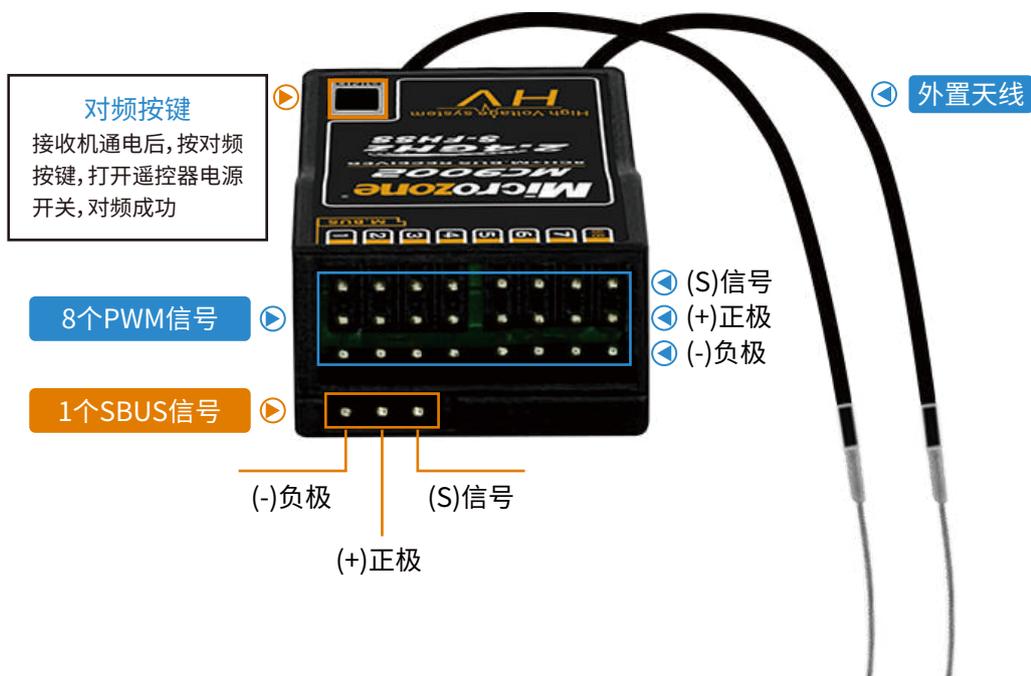




外接输入供电
用于室内测试

标配接收机介绍

MC9002



遥控器参数

型号	8B-MINI
颜色	灰白色
显示屏颜色	彩色(320*240像素)
语言	中文、英文
通道数量	8
适用机型	飞机、无人机、车、船、割草机、智能机械
控制范围	>800m
频率范围	2401 - 2478MHz
摇杆动态范围	50%-250%
微调方式	电子式微调
发射功率	≤100mw
输入电压	DC4-9V
调制模式	FSK
遥控器供电要求	4节5号电池或2S锂电池
低电压报警	有
模拟接口(PPM)	有
失控保护设置	支持
支持接收机	标配MC9002, 兼容MC8RE-V2、MC7RB-V2、MC6RE-V2、E6R-E、M-BUS
尺寸	160*80*165mm
重量	470g

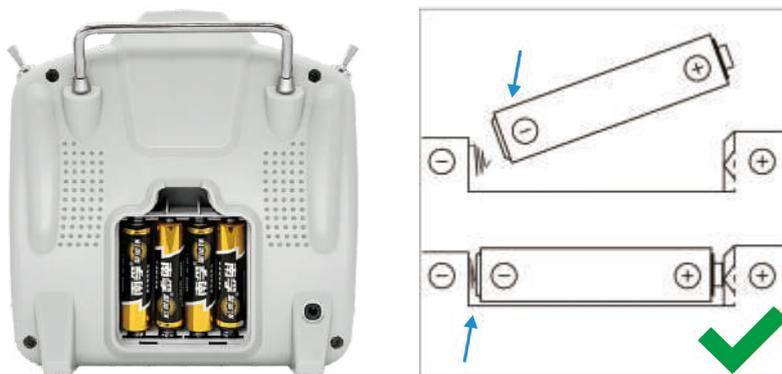
标配接收机参数

型号	MC9002
颜色	茶色透明
应用	飞机、无人机、车、船
通道输出	8个PWM信号,1个SBUS信号
接收距离	>1000m
频段	2401MHz-2478MHz
接收机供电电压	DC:4.5-6V
电压回传	不支持
失控保护设置	不支持
PWM信号	支持
SBUS信号	支持
对频方式	按键对频
恢复性能	快速恢复信号
支持遥控器	标配8B-MINI、MC8B、兼容C10-MINI、C7-MINI、6C-MINI、MC7、MC6C、E6
天线类型	外置双天线
天线长度	150mm
尺寸(长宽高)	46*25*14 (mm)
重量	10g

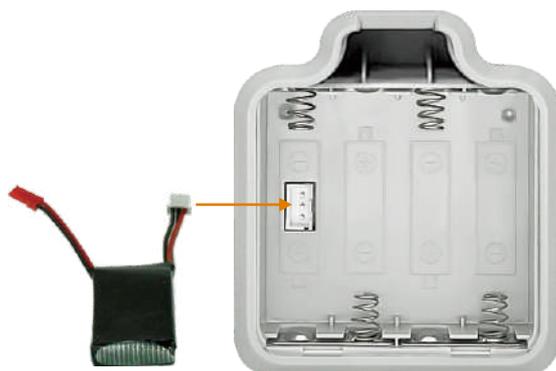
详细说明

供电：

DC4-9V, 可使用4节5号电池安装到电池仓内, 如下图,



或者使用2节锂电池插入电池仓插孔, 如下图,



也可使用外接电源连接到遥控器右侧的DC电源插口, 如下图, 使用外接电源时请先拆除遥控器电池仓里的电池。

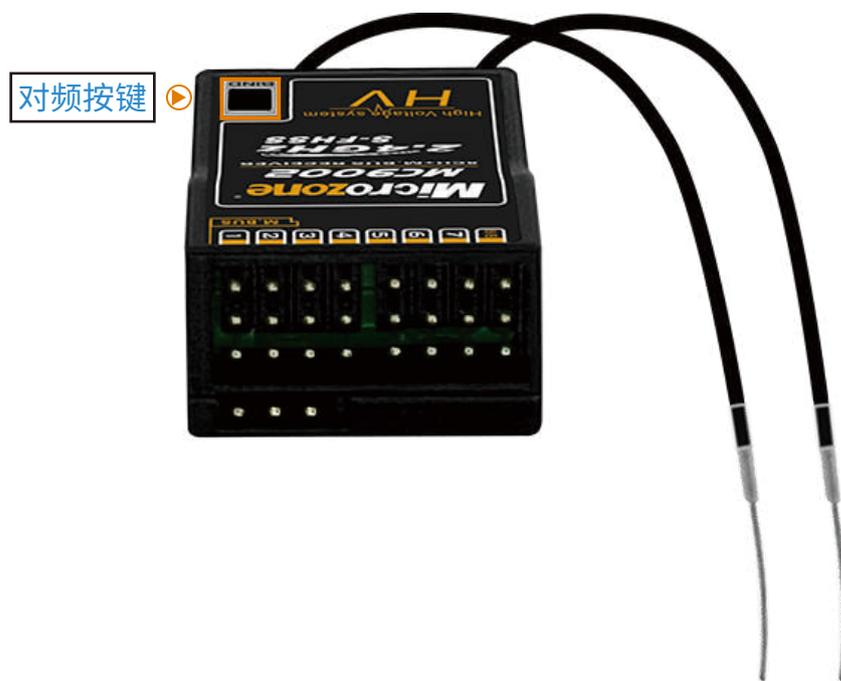


初次使用：

第一次拆包使用时，请将遥控器和接收机进行对频，对频成功以后遥控器和接收机进行短距离的距离测试，手拿遥控器离接收机10到15米距离，再摇动遥控器的摇杆，观察模型是否受遥控器控制，如果受控制表示遥控器和接收机工作正常。

对频：

遥控器关机，接收机通电以后，按下接收机上的对频按键，指示灯快闪，表示接收机进入对频模式，如下图，然后开启遥控器，接收机指示灯变为长亮，接收机正常接收信号。



低电量报警：

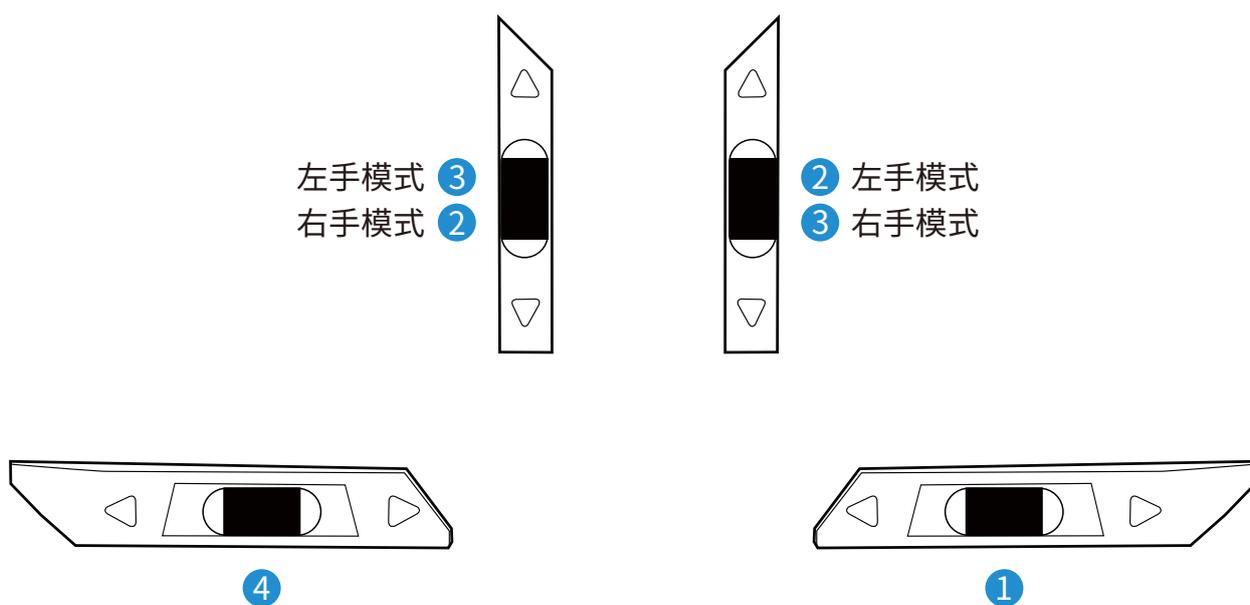
电量为0%时，会滴滴响，遥控器电源灯会闪烁，提示您电量不足，需要充电了。

安全关机建议：

为了保证航模和自身安全，在航模电机停止运行后，先关闭模型电源，然后再关闭遥控器电源。

微调开关:

下边左微调开关对应通道4, 右边微调开关对应通道1; 上边左微调开关, 左手模式对应通道3, 右手模式对应通道2; 上边右微调开关, 左手模式对应通道2, 右手模式对应通道3; 如下图。

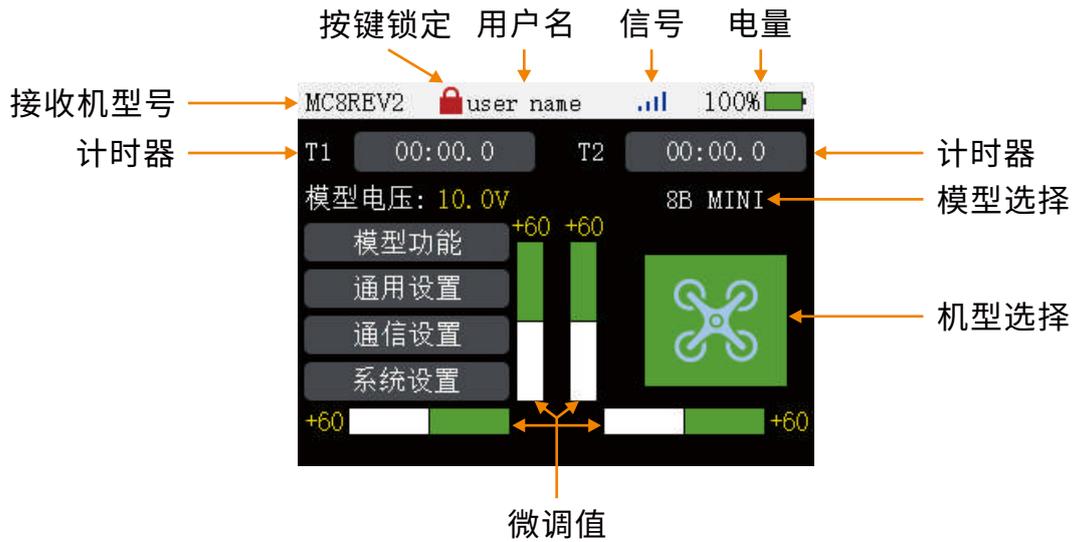


操作页面说明

开机页面：

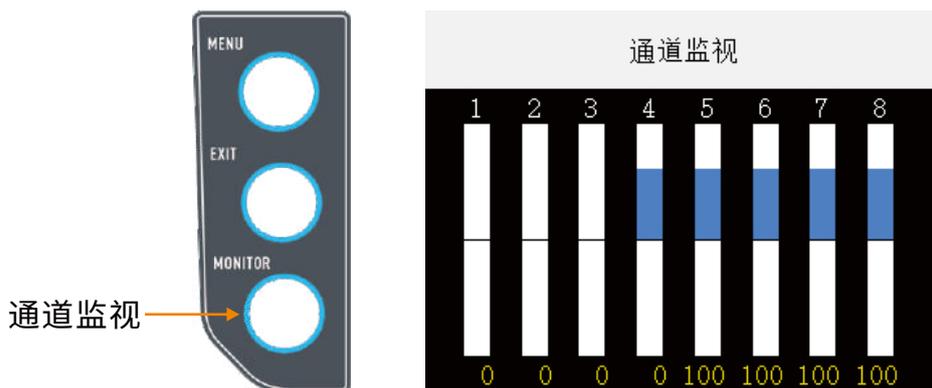


主页面：



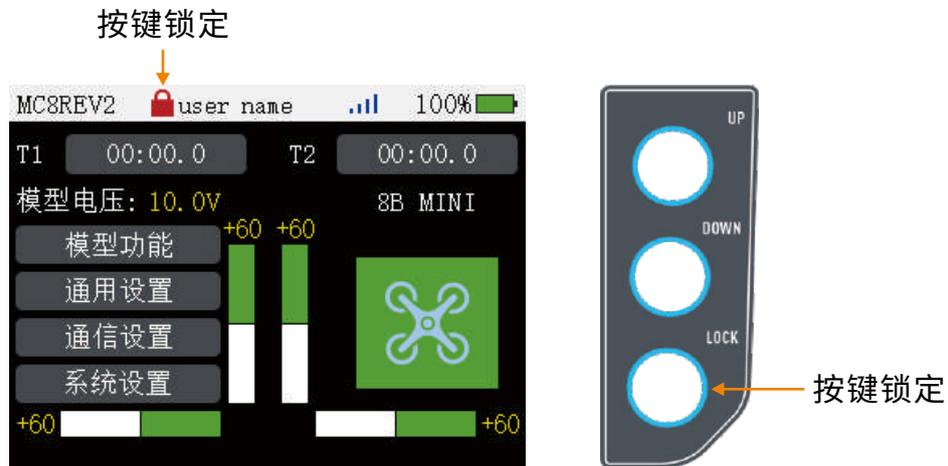
通道监视：

在主页面按<MONITOR>键进入通道监视，通道监视里可以看到1-8通道的信息，再按<MONITOR>键或<EXIT>键可退出通道监视。



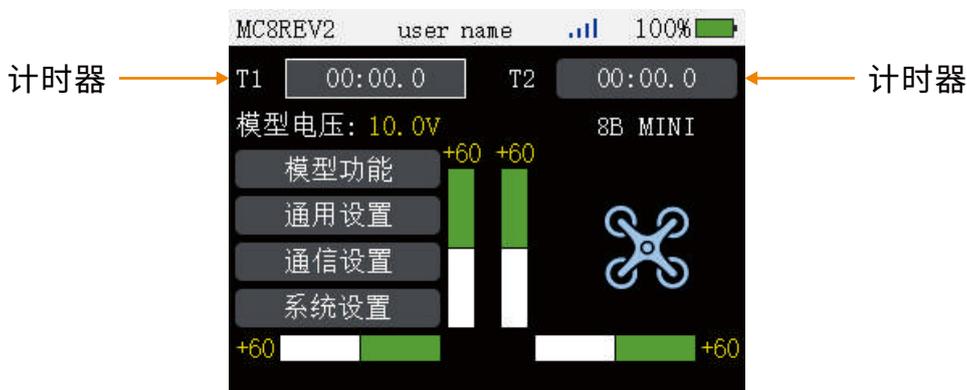
按键锁定:

在主页面长按<LOCK>键1秒可锁定按键, 锁定按键时, 按<微调>键、<MENU>键、<EXIT>键、<UP>键、<DOWN>键都无效, 页面上会出现锁的标志, 再长按<LOCK>键1秒可解除按键锁定。

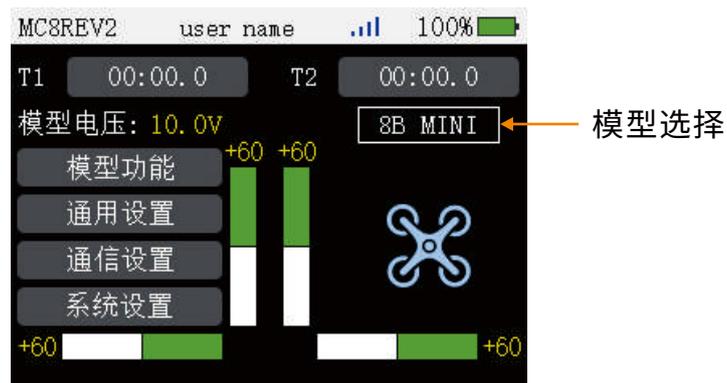


快捷菜单:

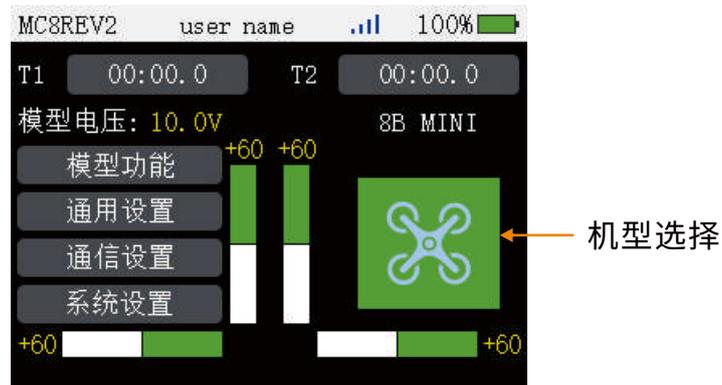
计时器:在主页面按<MENU>键, 再按<UP>键或<DOWN>键选择<T1>或<T2>按钮, 再按<MENU>键可进入计时器设置页面。



模型选择:在主页面按<MENU>键, 再按<UP>键或<DOWN>键选择<模型选择>按钮, 再按<MENU>键可进入模型选择页面。

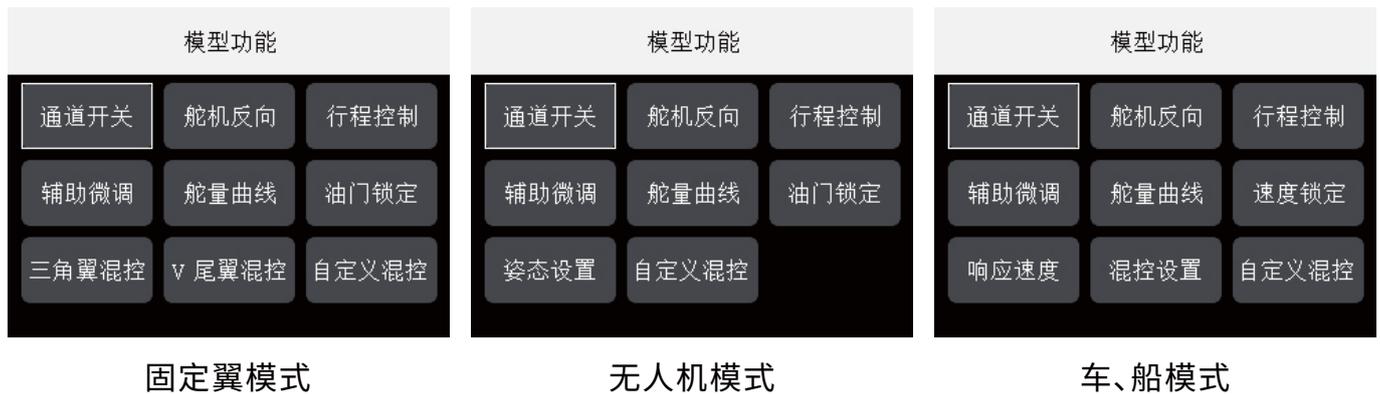


机型选择:在主页面按<MENU>键,再按<UP>键或<DOWN>键选择<机型图标>按钮,再按<MENU>键可进入机型选择页面。



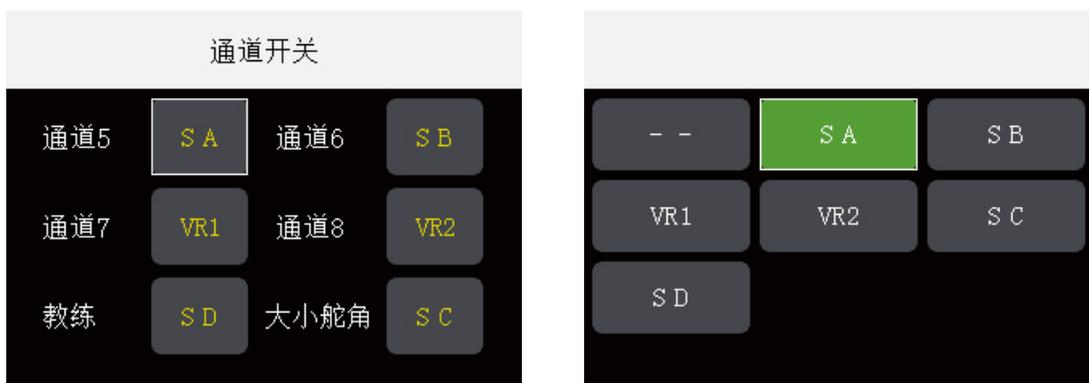
模型功能:

在主页面按<MENU>键选择<模型功能>按钮,再按<MENU>键进入模型功能,可按<UP>键或<DOWN>键选择对应的选项,再按<MENU>键进入。



通道开关:

用户可以自定义各个功能的操作杆,一个开关可以控制多个通道/功能;按<UP>键或<DOWN>键选择对应的选项,按<MENU>键进入设置选项,再按<UP>键或<DOWN>键选择对应的选项,再按<MENU>键完成。

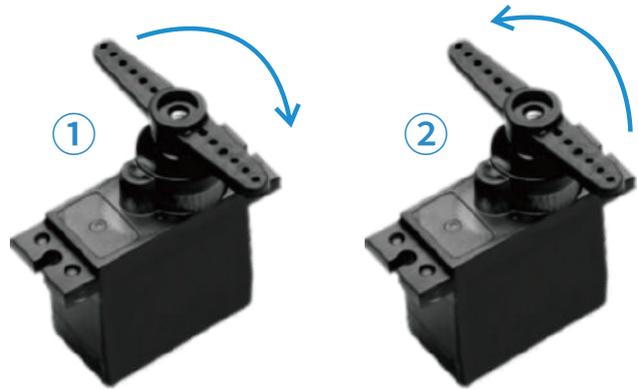


舵机反向：

设置舵机的摆动方向；

按<UP>键或<DOWN>键选择对应的通道，按<MENU>键可切换正向和反向；

以通道1为例，当正向时，由左到右拨动摇杆，舵机将由左至右摆动(图①)，当反向时，再由左到右拨动摇杆时，舵机将由右至左摆动(图②)。



行程控制：

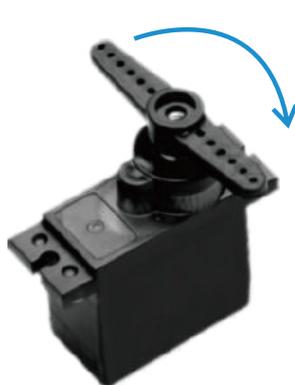
能输出更大的舵量范围，让模型更灵敏，设置各个通道输出的脉宽，使脉宽从500us-2500us可调；

按<UP>键或<DOWN>键选择对应的通道选项，按<MENU>键确定需要修改的通道选项，再按<UP>键或<DOWN>键可修改设置，再按<MENU>键完成；

行程控制在未设置开关时默认全部开启，当设置开关后可关闭或开启对应通道的自定义行程。



1000-2000us 90°



500-2500us 180°



辅助微调：

软件微调，效果等同于硬件微调；

按<UP>键或<DOWN>键选择对应的通道，按<MENU>键确定需要修改的通道，再按<UP>键或<DOWN>键可修改微调值，再按<MENU>键完成。

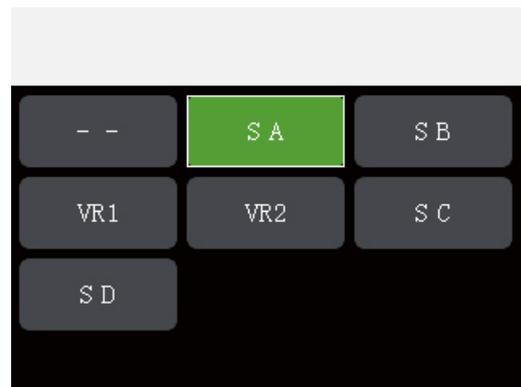
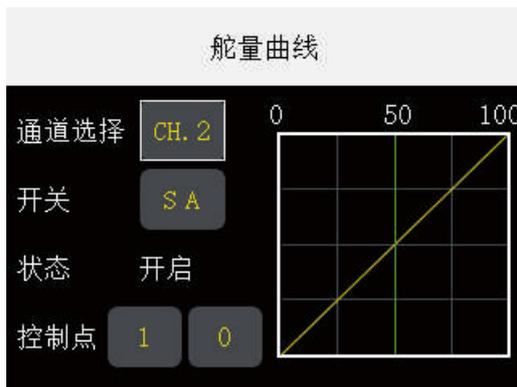


舵量曲线：

可以设置8个通道的输出曲线；

界面上有4个按钮，按钮1是通道选择按钮，2是曲线开关，如果没有选择开关则曲线功能不启用，3是当前通道曲线的关键点，4是关键点所关联的舵量(0-100)；

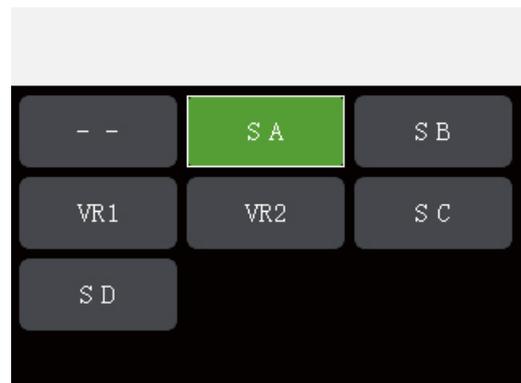
按<UP>键或<DOWN>键选择对应的选项，按<MENU>键确定需要修改的选项，再按<UP>键或<DOWN>键可修改设置，再按<MENU>键完成。



油门锁定 (固定翼、无人机模式)：

当功能开启时通道3的值小于或等于锁定值的时候，通道3输出的值将不再改变，只有拨动开关关闭锁定功能的时候，通道3才能恢复控制；

按<UP>键或<DOWN>键选择对应的选项，按<MENU>键确定需要修改的选项，再按<UP>键或<DOWN>键可修改设置，再按<MENU>键完成。



三角翼混控 (固定翼模式) :

1/2通道混控;
在选择<状态>选项时,按<MENU>键可开启或关闭混控;
按<UP>键或<DOWN>键选择<副翼><升降>选项,按<MENU>键确定需要修改的选项,再按<UP>键或<DOWN>键可修改参数,再按<MENU>键完成。



V尾翼混控 (固定翼模式) :

2/4通道混控;
在选择<状态>选项时,按<MENU>键可开启或关闭混控;
按<UP>键或<DOWN>键选择<升降><方向>选项,按<MENU>键确定需要修改的选项,再按<UP>键或<DOWN>键可修改参数,再按<MENU>键完成。



自定义混控:

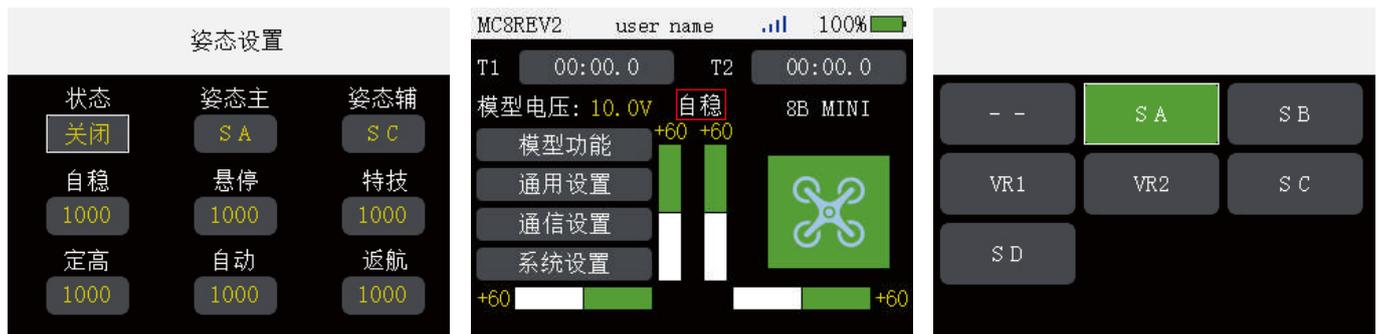
如下图,以通道1为例,当混控开启的时候,通道1输出的舵量为100%,通道2也输出100%的舵量;
在选择页面右上角选项时,按<MENU>键可开启或关闭混控;
按<UP>键或<DOWN>键选择对应的通道选项,按<MENU>键确定需要修改的选项,再按<UP>键或<DOWN>键可修改参数,再按<MENU>键完成。



姿态设置 (无人机模式) :

多轴机型第五通道的姿态切换功能, 需要配合飞控自行设置参数;

在选择<状态>选项时, 按<MENU>键可开启或关闭姿态设置, 开启后主页面会显示相对应的状态, 如下图①, 按<UP>键或<DOWN>键选择其他选项, 按<MENU>键确定需要修改的选项, 再按<UP>键或<DOWN>键可修改参数, 再按<MENU>键完成。

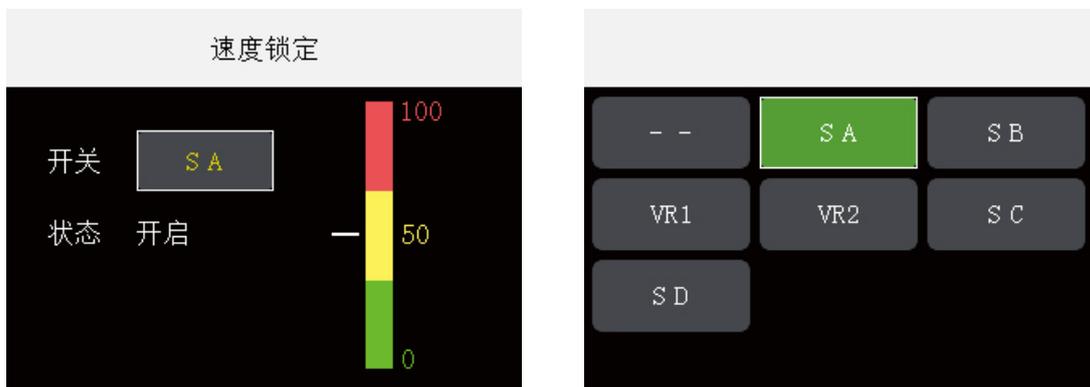


①

速度锁定 (车、船模式) :

用于差速结构的车或船, 速度锁定开启后, 会以同样的速度行驶, 速度不会发生改变;

按<MENU>键, 再按<UP>键或<DOWN>键可修改设置, 再按<MENU>键完成。



响应速度 (车、船模式) :

可调整通道的反应速度;

按<UP>键或<DOWN>键选择对应的选项, 按<MENU>键确定需要修改的选项, 再按<UP>键或<DOWN>键可修改设置, 再按<MENU>键完成。



混控设置 (车、船模式):

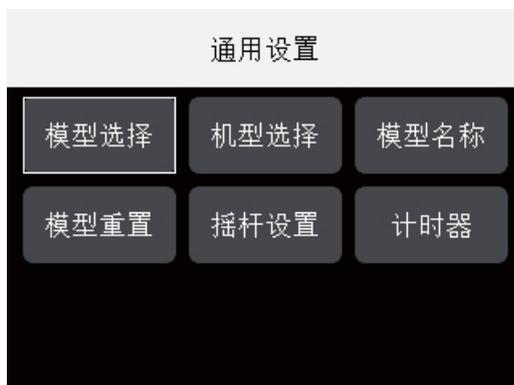
将接收机两个通道绑定在一起, 接受遥控器一个通道控制, 进行联动;

按<UP>键或<DOWN>键选择对应的选项, 再按<MENU>键完成。



通用设置:

在主页面按<MENU>键, 按<UP>键或<DOWN>键选择<通用设置>按钮, 再按<MENU>键进入通用设置, 可按<UP>键或<DOWN>键选择对应的选项, 再按<MENU>键进入。



模型选择:

一共可以保存9组模型数据, 更换模型后遥控器的参数会跟着改变;

按<UP>键或<DOWN>键选择对应的模型, 按<MENU>键完成。



机型选择:

可选择固定翼、无人机、车、船;

按<UP>键或<DOWN>键选择对应的机型, 按<MENU>键完成。



模型名称：

可选择或修改对应的模型名称；

按<UP>键或<DOWN>键选择对应的模型名称，按<MENU>键进入修改页面，修改完成后，再按<UP>键或<DOWN>键选择<保存>按钮，再按<MENU>键完成。

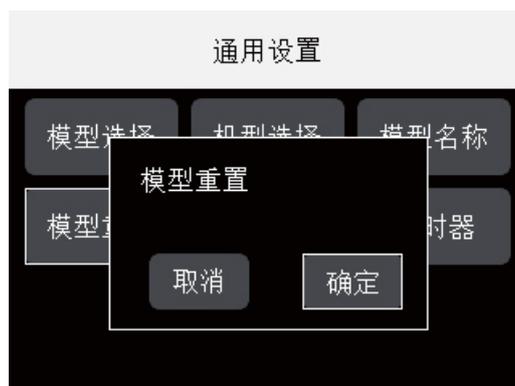


模型重置：

重置当前选择的模型的参数，重置参数包括：

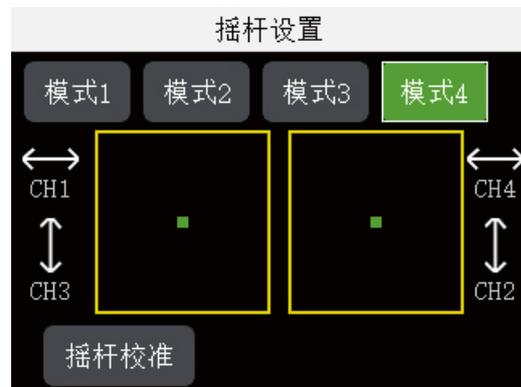
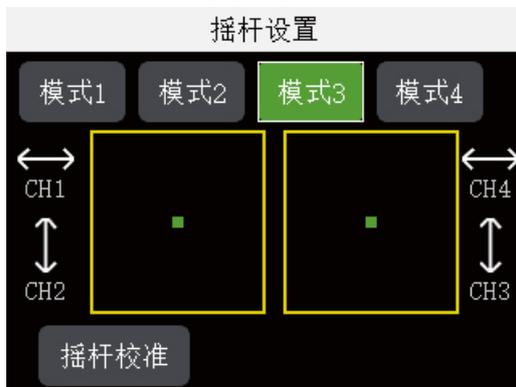
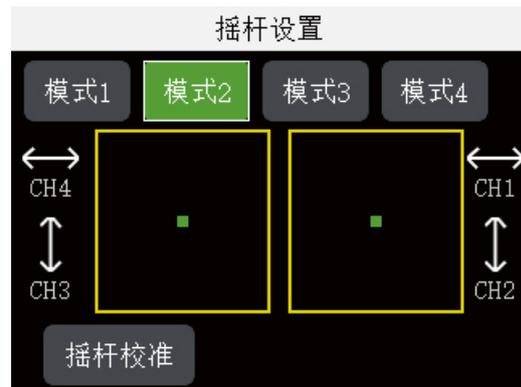
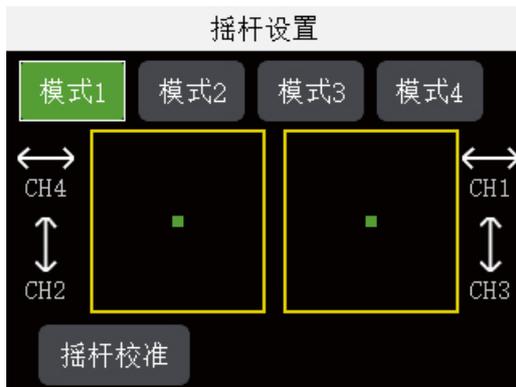
模型名称、接收机类型、正反向、微调、通道开关、功能开关、锁定值、混控、曲线、舵量；

按<DOWN>键选择<确定>按钮，再按<MENU>键重置模型。



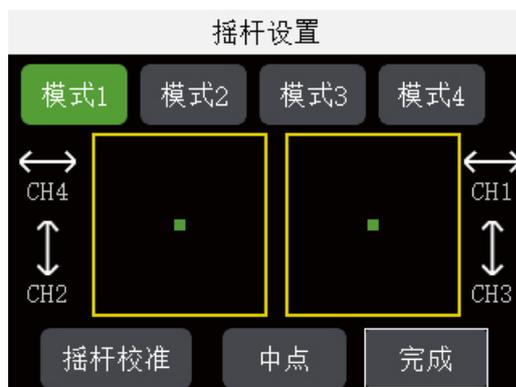
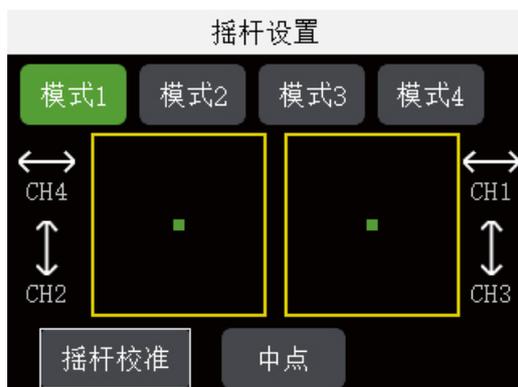
设置摇杆模式：

模式1:左摇杆上下控制通道2,左右控制通道4,右摇杆上下控制通道3,左右控制通道1;
 模式2:左摇杆上下控制通道3,左右控制通道4,右摇杆上下控制通道2,左右控制通道1;
 模式3:左摇杆上下控制通道2,左右控制通道1,右摇杆上下控制通道3,左右控制通道4;
 模式4:左摇杆上下控制通道3,左右控制通道1,右摇杆上下控制通道2,左右控制通道4;
 按<UP>键或<DOWN>键选择对应的模式,按<MENU>键完成。

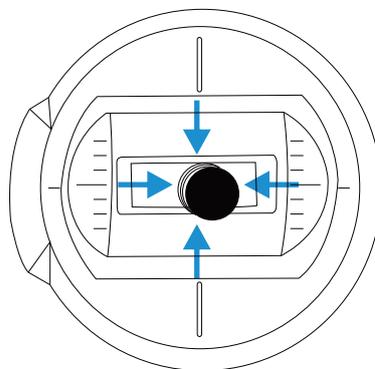
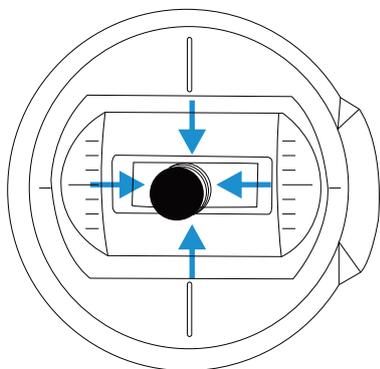


摇杆校准：

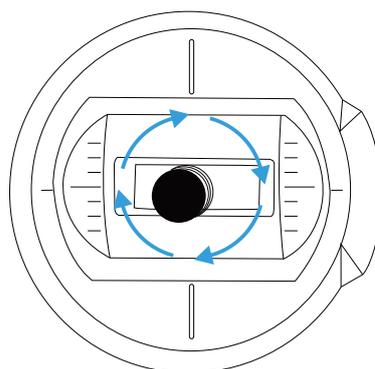
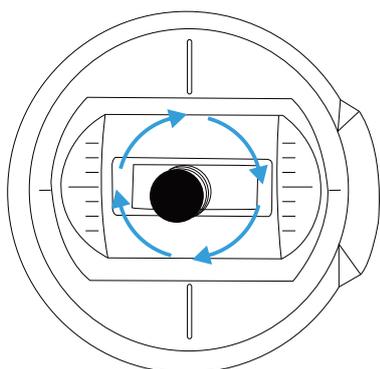
按<DOWN>键选择<摇杆校准>按钮，按<MENU>键开启校准，把左右摇杆推到中点位置(图①)，再按<DOWN>键选择<中点>按钮，再按<MENU>键确认，然后最大范围拨动两个摇杆(图②)，当出现<完成>按钮后，按<MENU>键完成校准。



①



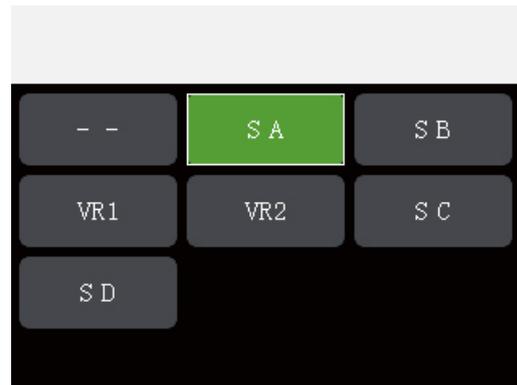
②



计时器：

选中按钮1可切换T1或T2设置, 计时器可选择<关闭><正计时><倒计时>模式, 可设置当开关处于哪个舵量的时候触发计时器功能, 可选值: (-100)~(+100) ;

第1行, 第2行最左边的按钮, 按<MENU>键可修改设置; 其他按钮按<MENU>键, 再按<UP>键或<DOWN>键可修改设置, 按<MENU>键完成。



通信设置：

在主页面按<MENU>键, 按<UP>键或<DOWN>键选择<通信设置>按钮, 再按<MENU>键进入通信设置, 可按<UP>键或<DOWN>键选择对应的选项, 再按<MENU>键进入。



接收机选择：

按<UP>键或<DOWN>键选择对应的接收机型号, 再按<MENU>键完成。



失控保护：

在接收机无法正常接收遥控器信号时起作用，关闭遥控器和距离超过接收机能接收到信号范围时都会起作用，接收不到信号时回到设置好的失控保护值，保护模型不受伤害，这个值需要根据受控机器的特性来设置，比如车、船可以把油门通道设置为1500us，这样的话当车、船失控后将停留在当前位置；

设置方法:确保接收机与遥控器已经对频,按<UP>键或<DOWN>键选择对应的通道，再按<MENU>键确定需要修改的通道，再按<UP>键或<DOWN>键可修改参数，再按<MENU>键完成，设置完成后为保证设置的正确性，请主动关闭遥控器以测试设置结果(关闭遥控器前请注意安全，比如螺旋桨是否已拆除)；

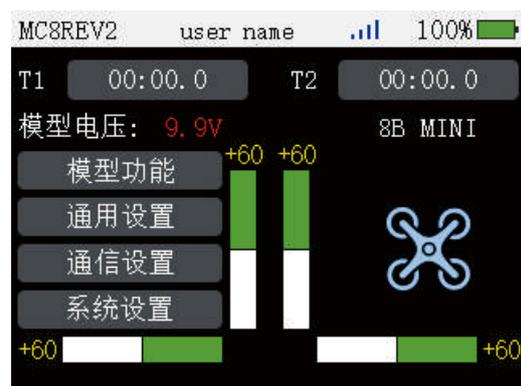
接收机M-BUS、MC3RB、MC4RB、MC6RE、MC7RB、MC8RE、E6R-E、MC9002不支持失控保护。



回传报警：

接收机回传电压低于遥控器设置的模型电压时，就会滴滴响，主页面模型电压数值为红色并闪烁，模型电压设置为0V时，不报警；

按<MENU>键，再按<UP>键或<DOWN>键可修改模型电压数值，再按<MENU>键完成。



系统设置：

在主页面按<MENU>键，按<UP>键或<DOWN>键选择<系统设置>按钮，再按<MENU>键进入系统设置。

音量：

按<MENU>键，再按<UP>键或<DOWN>键可调整音量，再按<MENU>键完成。

自动关机：

按<MENU>键，再按<UP>键或<DOWN>键可选择自动关机的时间，再按<MENU>键完成。

说明书下载：

扫描二维码即可下载说明书。

语言：

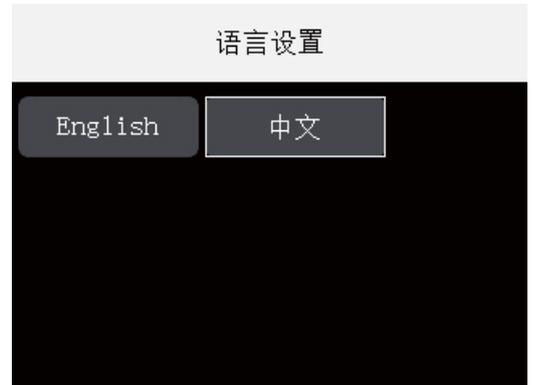
支持中文和英文；
按<UP>键或<DOWN>键选择中文或英文，再按<MENU>键完成。

用户名：

可修改用户名，修改好之后，按<UP>键或<DOWN>键选择<保存>按钮，再按<MENU>键完成。

系统重置：

可重置所有设置，回到最初的设置；
按<DOWN>键选择<确定>按钮，再按<MENU>键完成。



标配清单

包装盒*1, 遥控器*1, 接收机*1;

标配接收机: MC9002;

兼容接收机: MC8RE-V2、MC7RB-V2、MC6RE-V2、E6R-E、M-BUS。

注意事项

在开始使用遥控器之前仔细阅读以下相关注意事项!

1. 本产品不是玩具, 不适合 12 岁以下的儿童使用, 成人应将本产品放在儿童接触不到的地方, 并在儿童在场的情况下操作本产品时要小心。
2. 请不要在晚上、雷雨天气、雪天、低能见度、等恶劣天气环境使用。
3. 请不要在雨雪或有水的地方使用; 如果雨水进入遥控器内部, 电路会出现短路, 而无法使用。
4. 信号干扰可能导致遥控器失控; 干扰影响比较大的地方如以下:
 - A. 移动电话信号发射塔附近
 - B. 高压电线和通信广播天线附近
 - C. 军事雷达发射塔附近
 - D. 无线通信复杂和人活动商业道路
 - E. 通航水域
5. 请不要在人感到疲倦、不舒服、喝酒、服食麻醉、兴奋药品之后, 使用本产品, 否则是严重伤害自己或他人的行为。
6. 2.4G 无线波段是完全不同于之前所使用的低频无线电波段; 请在使用时确保模型产品在您的视线范围内飞行, 大的障碍物会阻断无线信号从而导致遥控器和模型失控。
7. 在使用前必须确保遥控器和模型安装正确, 同时所有舵机动作方向和操控方向一致, 否则可能会让模型发生严重损坏。
8. 当遥控距离持续较远的时候, 有可能发生失控的可能, 请适当缩短控制距离; 遥控器电池电压不够, 遥控器无信号发出, 会导致失控; 所以当遥控器低电量报警时请尽快更换新电池。
9. 在停止使用遥控器时, 请务必切断接收机电源, 然后关闭遥控器; 如果先关闭遥控器电源, 接收机仍在工作, 将有可能导致模型失控或引擎持续工作, 从而发生严重事故。
10. 遥控器使用不当可能会导致操作者或他人严重伤害, 甚至死亡; 为了确保您和他人、模型的安全, 请仔细阅读本指南并按照要求进行操作。
11. 我公司的 2.4G 无线发射系统需要的遥控器和接收机是成对使用的, 其他公司产品是无法连接我公司产品使用的。